

Поочередное управление двумя насосами

Схема подключения преобразователя частоты в режиме поочередного управления двумя насосами для серии MCI

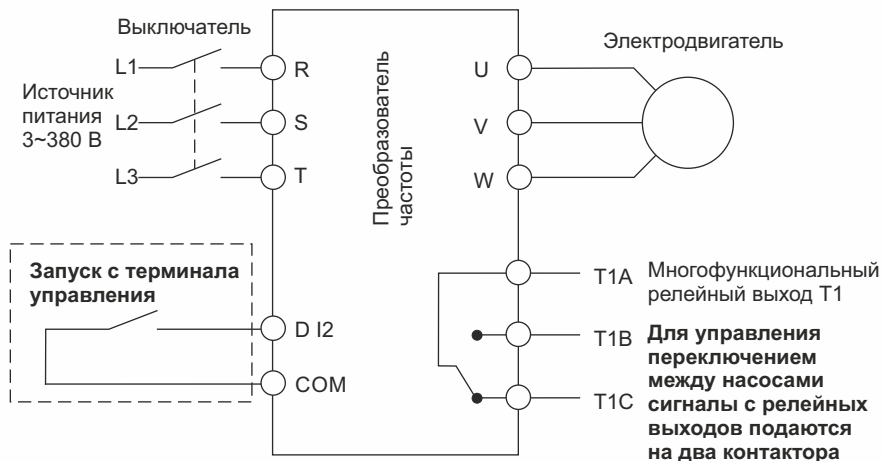
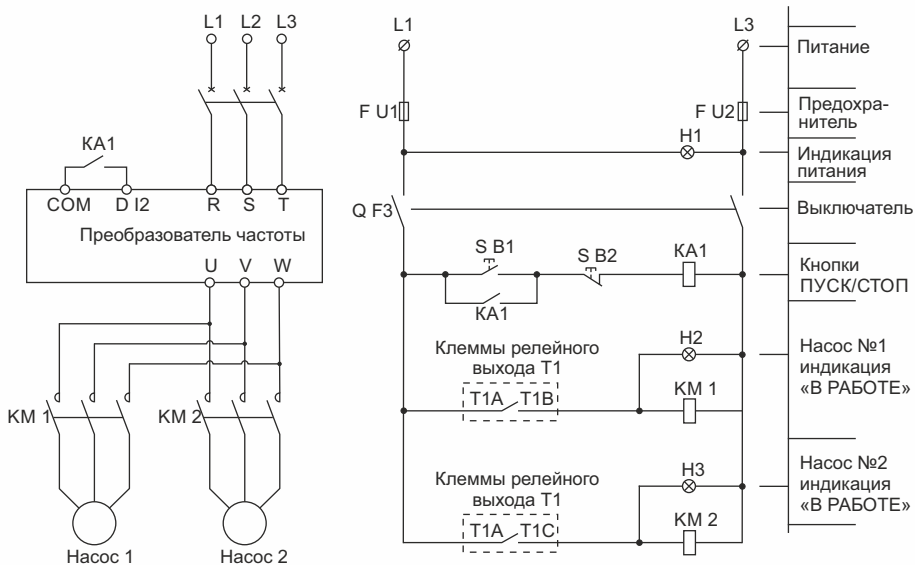


Схема коммутации преобразователя частоты в режиме поочередного управления двумя насосами для серии MCI



Значения функциональных кодов для режима поочередного управления двумя насосами для серии MCI (при выборе режима поочередного управления двумя насосами, установите значение функционального кода P5.0.19 равным 100)

Функц-ый код	Название функции	Значение	Описание
P5.0.19	Инициализация параметров	100	Переход в режим поочередного управления двумя насосами
P3.0.00	Простой режим работы ПЛК	0	Завершение одиночного запуска и останов
		1	Завершение одиночного запуска и сохранение финальных значений
		2	Непрерывный режим (заводская установка)
		3	Цикл N раз
P3.0.01	Количество циклов, N	0	Количество поочередных переключений между двумя насосами (при P3.0.00=3)
P3.0.02	Вариант сохранения в памяти ПЛК	00	Единицы: Вариант сохранения в памяти после выключения питания 0: Без сохранения 1: С сохранением Десятки: Вариант сохранения в памяти после останова 0: Без сохранения 1: С сохранением
P3.2.13	Время задержки включения насосов	22.0 сек.	Установленное значение должно быть больше, чем время замедления ПЧ (P0.0.12)
P3.2.17	Время задержки отключения насосов	24.0 сек.	Установленное значение должно быть больше, чем значение кода P3.2.13
P3.0.04	Время работы насоса 1	0	Продолжительность работы насоса № 1
P3.0.06	Время работы насоса 2	0	Продолжительность работы насоса № 2
P3.0.35	Источник задания частоты для насоса №1	H.010	С потенциометра панели управления (заводская установка)
		H.020	Кнопками панели управления
		H.030	На клемме VF1
		H.040	На клемме VF2
		H.060	Опорный сигнал ПИД-управления
P3.0.36	Источник задания частоты для насоса №2	H.010	С потенциометра панели управления (заводская установка)
		H.020	Кнопками панели управления
		H.030	На клемме VF1
		H.040	На клемме VF2
		H.060	Опорный сигнал ПИД-управления

Функц-ый код	Название функции	Значение	Описание
P4.0.00	Источник опорного сигнала ПИД-управления	0	Цифровой опорный сигнал, определяемый кодом 4.0.01
P4.0.01	Значение опорного сигнала ПИД-управления	50%	Значение устанавливается исходя из потребности, в процентах от величины, определяемой кодом P4.0.04 (требуемое давление/диапазон измерения датчика давления)
P4.0.02	Источник сигнала обратной связи ПИД-управления	0	Сигнал обратной связи подается на клемму VF1
P4.0.03	Направление действия ПИД-управления	0	Прямое действие. Чем больше сигнал обратной связи, тем ниже частота (заводская установка)
		1	Обратное действие. Чем меньше сигнал обратной связи, тем ниже частота.
P4.0.04	Диапазон измерения датчика давления	1000	Значение устанавливается исходя из фактического диапазона сигнала обратной связи. Пример: Если фактический диапазон измерения датчика давления равен 1 МПа, установите P4.0.04=1000, если фактический диапазон измерения датчика давления равен 1,6 МПа, установите P4.0.04=1600
P3.0.51	Единицы времени работы насосов	0	Секунды
		1	Часы
		2	Минуты
P0.0.03	Вариант работы в режиме управления	0	Запуск кнопкой «ПУСК» панели управления (P0.0.03=0)
		1	Запуск в режиме терминала с клеммы DI2 (P0.0.03=1, P2.0.01=01)
P5.0.19	Инициализация параметров	00	Нет операции
		30	Сохранение текущих пользовательских параметров
		60	Возврат сохраненных пользовательских параметров
		100	Возврат к заводским параметрам для режима поочередного управления двумя насосами